Introduction à la programmation en C++

Gestion de la mémoire

Nicolas Audebert

Vendredi 20 octobre 2017





Avant toute chose

Rendus de TP et des exercices

Les rendus se font sur Educnet.

- 1. Le code rendu doit compiler.
- 2. Le code rendu doit être propre (indentation, noms de variables clairs).
- 3. Le code rendu doit être commenté (réponses aux questions, fonctionnement du code).
- 4. Rassembler le code dans une seule archive (.zip, .rar, .tar.gz, etc.).



Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Multiples fichiers sources

On peut désormais organiser un projet en plusieurs fichiers sources (.cpp) et fichiers d'en-tête (.h).

```
// fichier1.cpp

// Signature de autre_fonction
void autre(int arg);

int ma_fonction(int var){
    ...
    autre(var); // OK
    ...
}

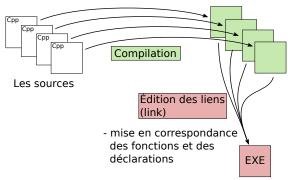
// fichier2.cpp

void autre(int arg){
    ...
}
```

Mécanisme de compilation

La production d'un exécutable à partir du code source C++ se réalise en deux étapes :

- 1. La compilation (transforme le code en fichiers objets)
- L'édition des liens (transformes les fichiers objets en exécutable)





Surcharge des opérateurs

```
// opérateur * pour deux vecteurs
double operator*(Point vA, Point vB){
    return vA.x*vB.x + vA.v*vB.v;
// opérateur * vecteur et réel
Point operator*(Vect vA, double alpha){
    Point v = {alpha*v.x, alpha*v.y};
    return v;
Point v1 = \{1, 2\}, v2 = \{5, 5\};
// produit scalaire
double s = v1*v2;
// multiplication par un réel
double m = 5.5;
Point v3 = v1 * m;
```

Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Déroulé d'un programme C++

Un programme C++, une fois compilé, s'exécute toujours de la même façon :

Fonctionnement d'un programme C++

- 1. Initialisation des variables globales
- 2. Entrée dans la fonction main()
- 3. Exécution d'instructions et de diverses fonctions
- 4. Sortie de la fonction main()
- 5. Fin du programme



```
#include <iostream>
using namespace std;

bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
    if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
        return false;
    return true;
}

int div(int ad, int bd, int& rd){
    int quo = ad/bd;
    rd = ad - bd*quo;
    cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;
    return quo;
}

int main(){
    int a=20, b=3, r;
    int q = div(a,b,r);
    return 0;
}
</pre>
```

On rentre progressivement dans les fonctions.





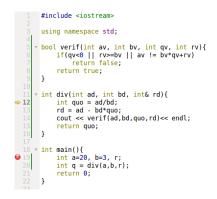


```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
         if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
         rd = ad - bd*quo;
         cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
         int g = div(a,b,r);
         return 0;
```

On rentre progressivement dans les fonctions.







```
Level Function File Line

→ 0 div main.cpp 12

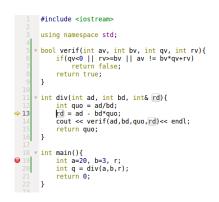
1 main main.cpp 20
```

On rentre progressivement dans les fonctions.

Chaque fois que l'on rentre dans une fonction on gagne un niveau.



20 oct 2017



20 oct 2017

```
Level Function File Line

→ 0 div main.cpp 13

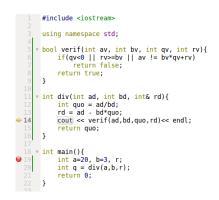
1 main main.cpp 20
```

On rentre progressivement dans les fonctions. Chaque fois que l'on rentre dans une fonction on gagne





un niveau.



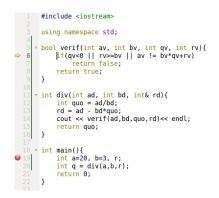
```
Level Function File Line

→ 0 div main.cpp 14

1 main main.cpp 20
```

On rentre progressivement dans les fonctions.





Level	Function	File	Line
→ 0	verif	main.cpp	6
1	div	main.cpp	14
2	main	main.cpp	20

On rentre progressivement dans les fonctions.



```
#include <iostream>
using namespace std;

bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
    if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
        return false;
    return true;
}

int div(int ad, int bd, int& rd){
    int quo = ad/bd;
    rd = ad - bd*quo;
    cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;
    return quo;
}

int main(){
    int a=20, b=3, r;
    int q = div(a,b,r);
    return 0;
}
</pre>
```

Level	Function	File	Line
⇒ 0	verif	main.cpp	8
1	div	main.cpp	14
2	main	main.cpp	20

On rentre progressivement dans les fonctions.



```
#include <iostream>
    using namespace std;
   v bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
         cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r:
         int q = div(a,b,r);
         return 0;
```

Level	Function	File	Line
→ 0	verif	main.cpp	9
1	div	main.cpp	14
2	main	main.cpp	20

On rentre progressivement dans les fonctions.
Chaque fois que l'on rentre



```
#include <iostream>
using namespace std;

bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
    if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
        return false;
    return true;
}

int div(int ad, int bd, int& rd){
    int quo = ad/bd;
    rd = ad - bd*quo;
    cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;
    return quo;
}

int main(){
    int a=20, b=3, r;
    int q = div(a,b,r);
    return 0;
}
</pre>
```

20 oct 2017

```
Level Function File Line

→ 0 div main.cpp 15

1 main main.cpp 20
```

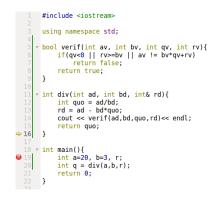
On rentre progressivement dans les fonctions.

Chaque fois que l'on rentre dans une fonction on gagne un niveau

Chaque fois que l'on sort d'une fonction on perd un niveau.







20 oct 2017

```
Level Function File Line

→ 0 div main.cpp 16

1 main main.cpp 20
```

On rentre progressivement dans les fonctions.

Chaque fois que l'on rentre dans une fonction on gagne un niveau

Chaque fois que l'on sort d'une fonction on perd un niveau.







```
#include <iostream>
using namespace std;

bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
   if(qv-0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
        return false;
   return true;
}

v int div(int ad, int bd, int& rd){
   int quo = ad/bd;
   rd = ad - bd*quo;
   cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;
   return quo;
}

v int main(){
   int a=20, b=3, r;
   int q = div(a,b,r);
   return 0;
}
</pre>
```

20 oct 2017

On rentre progressivement dans les fonctions.

Chaque fois que l'on rentre dans une fonction on gagne un niveau

Chaque fois que l'on sort d'une fonction on perd un niveau

C'est une structure de pile.





Contextes d'exécutions et portée des variables

À chaque niveau de profondeur (un étage de la pile d'appels) correspond un contexte d'exécution qui contient ses propres variables. Le niveau n n'a pas accès aux variables des niveaux n-1 et n+1, à moins :

- d'avoir passé ces variables par référence.
- d'avoir déclaré ces variables comme globales.

Le passage par référence permet de donner au niveau n+1accès à des variables du niveau n.

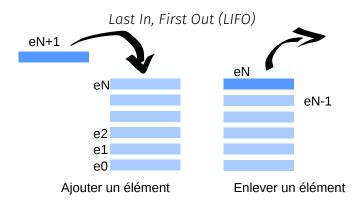
Les variables globales sont accessibles depuis tous les contextes d'exécution.





Pile - Dernier arrivé, premier servi

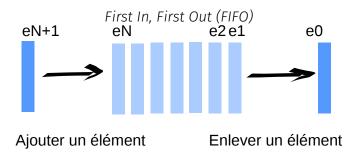
Une pile est structure de données telle que les dernières données ajoutées seront les premières à être retirées (comme une pile d'assiettes).





File - Premier arrivé, premier servi

Une file est une structure de données telle que les premières données ajoutées seront les premières à être retirées (comme une file d'attente).

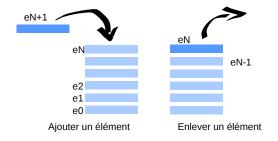


Pile des fonctions

Les appels aux fonctions sont gérés à l'aide d'une pile.

- ▶ Entrer dans une fonction : ajouter un élément à la pile
- ▶ Sortir d'une fonction : enlever un élément à la pile

La pile des fonctions permet de garder en mémoire l'ordre d'appel des fonctions.





Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Les variables locales

Contenu d'un contexte d'exécution

Un contexte d'exécution (un élément de la pile d'appel) contient :

- La fonction qui est appelée,
- Les variables locales, y compris les arguments de la fonction.

Attention

Les variables locales sont créées et accessibles uniquement dans le contexte d'exécution dans lequel elles ont été déclarées





```
#include <iostream>
using namespace std;

vbool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
    if(qv=0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
        return false;
    return true;
}

int div(int ad, int bd, int& rd){
    int quo = ad/bd;
    rd = ad - bd*quo;
    cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;
    return quo;
}

int main(){
    int a=20, b=3, r;
    int q = div(a,b,r);
    return 0;
}
</pre>
```

```
main
Vars
a = 0
b = -7936
q = 32767
r = 4196864
```





```
#include <iostream>
      using namespace std;
      bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
          if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
               return false;
           return true:
     int div(int ad, int bd, int& rd){
          int quo = ad/bd;
          rd = ad - bd*quo;
          cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
           return quo;
 18 ▼ int main(){
          int a=20, b=3, r;
⇒ 20
          int q = div(a,b,r);
           return 0;
```

```
main
Vars
a = 20
b = 3
q = 32767
r = 4196864
```





```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
         return 0;
```

```
div

Vars

ad = 20

bd = 3

quo = 0

rd {r} = 4196864
```

```
main
Vars
a = 20
b = 3
q = 32767
r = 4196864
```





```
#include <iostream>
    using namespace std;
   v bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
            return false:
        return true:
11 v int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
        return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
        return 0;
```

```
div

Vars

ad = 20

bd = 3

quo = 6

rd {r} = 4196864
```

```
main

Vars

a = 20

b = 3

q = 32767

r = 4196864
```





```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
         return 0;
```

20 oct. 2017

```
div

Vars

ad = 20

bd = 3

quo = 6

rd {r} = 2
```

```
main

Vars

a = 20

b = 3

q = 32767

r = 2
```





```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true;
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
         return 0:
```

```
verif
Vars
ad = 20
bd = 3
quo = 6
rv = 2
```

```
div
Vars
ad = 20
bd = 3
quo = 6
rd {r} = 2
```

```
main

Vars

a = 20

b = 3

q = 32767

r = 2
```

Éléments avant le main





20 oct. 2017

```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 ▼ int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
         return 0;
```

```
verif

Vars

ad = 20

bd = 3

quo = 6

rv = 2

ret = true
```

```
div
Vars
ad = 20
bd = 3
quo = 6
rd {r} = 2
```

```
main

Vars

a = 20

b = 3

q = 32767

r = 2
```





```
#include <iostream>
    using namespace std;
    bool verif(int av, int bv, int qv, int rv){
        if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
             return false:
         return true:
   int div(int ad, int bd, int& rd){
        int quo = ad/bd;
        rd = ad - bd*quo;
        cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
         return quo;
18 v int main(){
        int a=20, b=3, r;
        int q = div(a,b,r);
         return 0;
```

```
div

Vars

ad = 20

bd = 3

quo = 6

rd {r} = 2

ret = 6

main

Vars

a = 20

b = 3

q = 32767

r = 2
```

Éléments avant le main





20 oct. 2017

```
#include <iostream>
      using namespace std;
     verif(int av, int bv, int qv, int rv){
          if(qv<0 || rv>=bv || av != bv*qv+rv)
              return false:
          return true:
     v int div(int ad, int bd, int& rd){
          int quo = ad/bd;
          rd = ad - bd*quo;
          cout << verif(ad,bd,quo,rd)<< endl;</pre>
          return quo;
  18 ▼ int main(){
          int a=20, b=3, r;
          int g = div(a,b,r);
⇒ 21
          return 0;
```

```
main
Vars
a = 20
b = 3
q = div_ret = 6
r = 2
```





Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Définition des fonctions récurrents

Une fonction récurrente est une fonction qui s'appelle elle-même.

C'est le même principe qu'une suite récurrente :

$$u:u_{n+1}=f(u_n)$$

Il est possible de définir des fonctions récurrentes en C++ grâce à la pile des appels.

Fonctions récurrentes

```
void f(int x){
    cout << x - 1 << endl;
    if(x > 0){
    // f s'appelle elle-même
        f(x - 1);
}
int main(){
    f(5);
```

```
f(0)
7
6
                     f(1)
5
                     f(2)
                     f(3)
4
                     f(4)
3
                     f(5)
2
                  main()
          Avant main()
```

Pile des appels



Exemple - Calcul de n!

Expression mathématique sous forme récursive

$$fact(n) = \begin{cases} n \times fact(n-1), & \text{si } n > 0 \\ 0, & \text{sinon.} \end{cases}$$

Implémentation récurrente en C++

```
int fact(int n){
    if(n <= 0){
     // Cas de base
        return 1;
    } else {
      // Formule de récurrence
        return n * fact(n - 1);
```

Implémentation récurrente ou séquentielle?

Il est **toujours possible** d'écrire une fonction récurrente sous une forme séquentielle (sans récurrence) en explicitant la pile d'appels dans le code.

```
Exemple
                                 // Implémentation
// Implémentation récurrente

→ séquentielle

int fact(int n){
                                 int fact(int n){
    if(n <= 0){
                                     int res = 1;
        return 1;
                                     for(int i=1; i<n+1; i++){
    } else {
                                         res *= i:
        return n*fact(n - 1);
                                     return res;
```



Attention

Terminaison

Il faut s'assurer qu'il y a **terminaison** de la fonction récurrente dans tous les cas (*i.e.* éviter les boucles infinies!).

Taille de la pile

La taille de la pile est limitée. S'il y a trop d'appels de fonctions, la pile atteint sa taille maximale et stoppe le programme.

Vitesse

Appeler une fonction est « coûteux », une version séquentielle sera en général plus rapide...

- ...si la fonction est « petite »(rapide à exécuter),
- ▶ ...et qu'il y a beaucoup d'appels à cette fonction.





Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Les limites des tableaux statiques

Remplir la pile

La taille de la pile est limitée, par exemple :

int tab[4000000];

remplit la pile, et fait planter le programme.

Le tas

Il existe une autre zone mémoire, accessible dynamiquement à la demande du programme : le tas.



20 oct. 2017

Créer des tableaux dans le tas

```
int taille = 1e7; // taille pas forcément constante
int* tab = new int[taille]; // réserve la place dans le tas
. . .
// utilisation du tableau comme un tableau classique
. . .
delete[] tab; // désalloue la mémoire occupée dans le tas
```

- La taille du tableau n'a pas à être connu au moment de la compilation,
- ▶ Le tableau peut changer de taille au cours du programme,
- Il ne faut pas oublier le delete [] nom.



20 oct 2017

Manipulation des tableaux dynamiques

Ils s'utilisent comme les tableaux classiques.

```
void remplir_tableau(int tab[], int taille){
    for(int i = 0; i < taille, i++)</pre>
      tab[i] = rand() %10; }
int somme(int tab[], int taille){
    int s=0;
    for(int i = 0; i < taille; i++)</pre>
        s+=tab[i];
    return s; }
int main(){
    int t1[20];
    remplir tableau(t1, 20);
    cout << somme(t1,20) << endl;</pre>
    int taille2 = 1000:
    int* t2= new int[taille2];
    remplir tableau(t2, taille2);
    cout << somme(t2,taille2) << endl;</pre>
    delete[] t2;0dt 2017
                                nicolas.audebert@onera.fr
```

Manipulation des tableaux dynamiques

Comme précédemment, pour effectuer des opérations sur un tableau, on procède terme à terme.

```
int taille = 10000;
int* tab1, tab2;
tab1 = new int[taille];
...
tab2 = new int[taille];
for(int i=0; i<taille; i++){
   tab2[i] = tab1[i];
}
...
delete[] tab1;
delete[] tab2;</pre>
```

Copier un tableau: erreur

```
int taille = 10000;
int* tab1 = new int[taille];
for(int i=0; i<taille; i++) tab1[i]=1;</pre>
int* tab2;
tab2 = tab1; // ATTENTION ne produit pas d'erreur de
// on verra pourquoi au chapitre 8
// mais on n'a pas créé deux tableaux (c'est le même avec deux

→ noms)

tab2[0] = 10;
cout << tab1[0] << endl; // affiche tab1</pre>
```

Attention

Ne jamais faire d'affectation d'un tableau dans un autre.





Redimensionner un tableau

Il est possible de redimensionner un tableau. Dans ce cas, il est nécessaire de le désallouer avant de réallouer.

```
bool* tab = new bool[10];
// tab est un tableau de taille 10
delete[] tab;
tab = new bool[5000];
// tab est désormais un tableau de taille 5000
delete[] tab;
```

Redimensionner un tableau

Si l'on souhaite conserver les éléments du tableau, il faut passer par un tableau auxiliaire.

```
int taille1 =10, taille2=500;
bool* tab = new bool[taille1];
bool* tab temporaire = new bool[taille1];
// Copie
for(int i=0; i<taille1; i++) tab temporaire[i] = tab[i];</pre>
// Libération de la mémoire
delete[] tab;
// Allocation du nouveau tableau
tab = new bool[taille2];
// Recopie des éléments
for(int i=0; i<taille1; i++) tab[i] = tab temporaire[i];</pre>
delete[] tab_temporaire;
delete[] tab;
```

Erreurs classiques

```
// Oublier d'allouer
                                  // Désallouer deux fois
int m = 100;
                                  int tab3 = new int[1000];
double* tab; // !!
for(int i=0; i<m; i++){
                                  delete[] tab3;
    tab[i] = 0;
                                  delete[] tab3; // !!
delete[] tab;
                                  // Se dire que c'est trop
// Oublier de désallouer
                                  // compliqué et que les
int n = 10000;
                                  // tableaux statiques
for(int i=0; i<10; i++){
                                  // sont plus simples
    bool* tab2 = new bool[n];
    // Fuite de mémoire !!
                                  int tab4[100000000]; // !!
```



Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP





Des tableaux dans des structures

Il est possible d'utiliser des tableaux **dynamiques** dans les structures.

Attention!

Ne surtout pas utiliser des tableaux statiques.

Structures et allocation dynamique

```
// Vect.h
                                 // Vect.cpp
struct Vect{
                                 #include "Vect.h"
    int n; // taille
                                  void init(Vect& v){
    double* t; // tableau
                                      v.n = 0;
};
void init(Vect& v);
                                  void cree(Vect& v, int n){
                                      assert(n > 0);
void cree(Vect& v, int n);
                                      v.n = n;
                                      v.t = new double[v.n];
void detruit(Vect& v);
void remplit(Vect& v, double
                                  void detruit(Vect& v){
 \rightarrow val);
                                      if(v.taille > 0){
                                          v.taille = 0;
void copie(Vect& v, Vect o);
                                          delete[] v.t;
Vect operator+(Vect v1, Vect
 \rightarrow v2):
                                  void remplit(Vect& v, double
```

Structures et allocation dynamique

```
// Vect.h
struct Vect{
                                   // Vect.cpp
    int n; // taille
                                   #include "Vect.h"
    double* t; // tableau
                                   void copie(Vect& v, Vect o){
};
                                        detruit(v);
                                        cree(v, o.taille);
void init(Vect& v);
                                        for(int i=0;i<v.n;i++)</pre>
                                            v.t[i] = o.t[i];
void cree(Vect& v, int n);
void detruit(Vect& v);
                                   Vect operator+(Vect v1, Vect
                                    \rightarrow v2){
void remplit(Vect& v, double
                                        assert(v1.n == v2.n);
\hookrightarrow val);
                                        Vect v;
                                        cree(v, v1.n);
void copie(Vect& v, Vect o);
                                        for(int i=0;i<v.n; i++)</pre>
                                            v.t[i] =
Vect operator+(Vect v1, Vect
                                             \rightarrow v1.t[i]+v2.t[i];
\rightarrow v2);
                                        return v:
```

Structures et allocation dynamique

```
// Vect.h
struct Vect{
                                  // main.cpp
    int n; // taille
                                  #include "Vect.h"
    double* t; // tableau
};
                                  int main(){
                                      Vect v1, v2;
void init(Vect& v);
                                      init(v1);
                                      init(v2);
void cree(Vect& v, int n);
                                      cree(v1, 10);
void detruit(Vect& v);
                                      remplit(v1, 5.6);
void remplit(Vect& v, double
                                      copie(v2, v2);
\hookrightarrow val);
                                      Vect v3 = v1 + v2:
void copie(Vect& v, Vect o);
                                      detruit(v1);
Vect operator+(Vect v1, Vect
                                      detruit(v2);
\rightarrow v2):
                                      detruit(v3);
                                      return 0;
```

Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

ΤP



Compilation

C++ est un langage compilé.

L'étape de compilation peut subir différents types d'optimisation pour rendre le programme plus sûr, plus rapide ou plus facile à débugger.



Release vs Debug

Release est un mode optimisé, pour rendre l'exécution plus efficace. Il n'est plus possible de suivre l'exécution du programme pas à pas.

- ▶ Ne pas essayer de débugger en mode *Release*
- Rester en mode Debug le plus longtemps possible (pour être sûr que le programme fonctionne correctement) avant de passer en Release.

Comment choisir son mode?

Avec CMake, préciser la variable :

-CMAKE BUILD TYPE Debug, Release



Les assertions

Les assertions sont des tests qui ne sont exécutées **qu'en mode** *Debug*. Elles permettent de tester des valeurs à certains endroits du programme pour faciliter le débuggage.

```
#include<cassert>
...
int n;
cin >> n;
assert(n > 0);
int* tab = new int[n];
...
delete[] tab;
```

Attention

En mode Release, le test n'est pas effectué.





Plan de la séance - Gestion de la mémoire

Rappels

La pile des appels

Variables locales

Fonctions récurrentes

Le tas et les tableaux

Structures et allocation dynamique

Modes de compilation et assertions

TP





Travail

TP

- ► Finir le TP Gravitation
- ▶ À rendre au plus tard le 08/11.

Exercice individuel

Calculer l'histogramme des intensités dans une image.

- Utilisation des tableaux dynamiques
- ▶ À rendre au plus tard le 25/10

COMMENTER INDENTER COMPILER



